



## Correction Hiver 12

### Espaces vectoriels

**Solution de l'exercice 1** La fonction  $t \mapsto \ln(t)$  est continue et croissante sur  $[1; +\infty[$ . Donc par le théorème d'encadrement série-intégrale,

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad \int_1^n \ln(t) dt \leq \sum_{k=2}^n \ln(k) \leq \int_2^{n+1} \ln(t) dt.$$

Ou encore

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad \int_1^n \ln(t) dt \leq S_n = \sum_{k=1}^n \ln(k) \leq \int_2^{n+1} \ln(t) dt.$$

Or

$$\begin{aligned} \int_1^n \ln(t) dt &= [t \ln(t) - t]_{t=1}^{t=n} = n \ln(n) - n + 1 \underset{n \rightarrow +\infty}{\sim} n \ln(n) \\ \int_2^{n+1} \ln(t) dt &= [t \ln(t) - t]_{t=2}^{t=n+1} = (n+1) \ln(n+1) - n - 1 - 2 \ln(2) + 2 \\ &= n \ln\left(n \left(1 + \frac{1}{n}\right)\right) + \ln(n+1) - n - 2 \ln(2) + 1 \\ &= n \ln(n) + n \ln\left(1 + \frac{1}{n}\right) + \ln(n+1) - n - 2 \ln(2) + 1 \\ &\underset{n \rightarrow +\infty}{\sim} n \ln(n). \end{aligned}$$

Donc par le théorème d'encadrement des équivalents,

$$\boxed{\sum_{k=1}^n \ln(k) \underset{n \rightarrow +\infty}{\sim} n \ln(n).}$$

*NB : puisque  $(\ln(k))_{k \in \mathbb{N}^*}$  ne tend pas vers 0 (mais vers  $+\infty$ ) on pouvait voir dès le départ que la série diverge grossièrement et donc diverge.*

### Solution de l'exercice 2

1. On a vu que  $\mathcal{B}_F = (I_3, N, N^2)$  est une famille génératrice de  $F$ . Montrons que  $\mathcal{B}_F$  est une base de  $F$ . Montrons que  $\mathcal{B}_F$  est libre. Soit  $(\lambda_0, \lambda_1, \lambda_2) \in \mathbb{R}^3$  tel que

$$\lambda_0 I_3 + \lambda_1 N + \lambda_2 N^2 = O_3.$$

Alors,

$$\begin{pmatrix} \lambda_0 & \lambda_1 & 2\lambda_2 \\ 0 & \lambda_0 & 2\lambda_1 \\ 0 & 0 & \lambda_0 \end{pmatrix} = O_3 \quad \Leftrightarrow \quad \lambda_0 = \lambda_1 = \lambda_2 = 0_{\mathbb{R}}.$$

Donc  $\mathcal{B}_F$  est libre. Or  $\mathcal{B}_F$  est génératrice de  $F$ . Donc  $\mathcal{B}_F$  est une base de  $F$ . Conclusion,

$$\boxed{\dim(F) = \text{Card}(\mathcal{B}_F) = 3.}$$

2. On observe que la famille  $\mathcal{B}_F$  est échelonnée en ses coordonnées mais qui lui manque des pivots en coordonnées  $(i, j)$  pour tout  $(i, j) \in \llbracket 2; 3 \rrbracket \times \llbracket 1; 3 \rrbracket$ . Posons pour tout  $(i, j) \in \llbracket 1; 3 \rrbracket^2$ ,  $E_{i,j}$  la matrice de  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$  n'ayant que des 0 sauf en coordonnées  $(i, j)$  où le coefficient vaut 1. Posons

$$\mathcal{B}_G = (E_{2,1}, E_{2,2}, E_{2,3}, E_{3,1}, E_{3,2}, E_{3,3}) \quad \text{et} \quad G = \text{Vect}(\mathcal{B}_G).$$



Posons enfin  $\mathcal{B} = (\mathcal{B}_F, \mathcal{B}_G)$ . Les opérations élémentaires ne modifiant pas le rang, on a

$$\begin{aligned} \text{rg}(\mathcal{B}) &= \text{rg}(I_3, N, N^2, E_{2,1}, E_{2,2}, E_{2,3}, E_{3,1}, E_{3,2}, E_{3,3}) \\ &= \text{rg}\left(\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, 2E_{1,3}, E_{2,1}, E_{2,2}, E_{2,3}, E_{3,1}, E_{3,2}, E_{3,3}\right) \\ &= \text{rg}(E_{1,1}, E_{1,2}, E_{1,3}, E_{2,1}, E_{2,2}, E_{2,3}, E_{3,1}, E_{3,2}, E_{3,3}) \end{aligned} \quad \begin{array}{l} C_1 \leftarrow C_1 - C_5 - C_9 \\ C_2 \leftarrow C_2 - 2C_6 \\ C_3 \leftarrow \frac{1}{2}C_3 \end{array} .$$

On reconnaît la base canonique de  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$  qui est donc libre et donc son rang vaut son cardinal. D'où

$$\text{rg}(\mathcal{B}) = 9.$$

Puisque  $\text{rg}(\mathcal{B}) = \text{Card}(\mathcal{B})$ , on en déduit que  $\mathcal{B}$  est libre. De plus,  $\text{rg}(\mathcal{B}) = \dim(\mathcal{M}_3(\mathbb{R}))$  donc  $\mathcal{B}$  est aussi génératrice de  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ . Donc  $\mathcal{B}$  est une base de  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ .

Enfin, on observe que  $\mathcal{B}_G$  engendre  $G$  et est libre en tant que sous-famille de  $\mathcal{B}$  qui est libre. Donc  $\mathcal{B}_G$  est une base de  $G$ .

Ainsi,

- $\mathcal{B}_F$  est une base de  $F$ ,
- $\mathcal{B}_G$  est une base de  $G$ ,
- $\mathcal{B} = (\mathcal{B}_F, \mathcal{B}_G)$  est une base de  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ .

Conclusion, par le théorème de la base adaptée,

$$\boxed{G = \text{Vect}(E_{2,1}, E_{2,2}, E_{2,3}, E_{3,1}, E_{3,2}, E_{3,3}) \text{ est un supplémentaire de } F \text{ dans } \mathcal{M}_3(\mathbb{R}).}$$

*NB : on peut aussi écrire que  $G = \left\{ A = (a_{i,j})_{(i,j) \in [1;3]^2} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R}) \mid a_{1,1} = a_{1,2} = a_{1,3} = 0 \right\}$ .*