



## Interrogation 27 d'entraînement Géométrie

### 1. Enoncer un résultat du cours.

- 1.1 Définir un produit scalaire.
- 1.2 Définir une norme euclidienne.
- 1.3 Formule sur la norme de la somme de deux vecteurs au carré.
- 1.4 Inégalité de Cauchy-Schwarz.
- 1.5 Définir un repère orthonormé direct.
- 1.6 Comment s'écrit une matrice de passage entre deux bases orthonormée directe ?
- 1.7 Formulation géométrique du produit scalaire et du déterminant.
- 1.8 Soit  $\vec{v}$  un vecteur non nul (non nécessairement normé). Quel est le projeté de  $\vec{u}$  sur  $\vec{v}$  ?
- 1.9 Formule sur l'aire d'un parallélogramme.
- 1.10 Préciser l'effet d'opérations élémentaires sur les colonnes sur le déterminant.

### 2. Projeté orthogonal.

- 2.1 Soient  $\mathcal{D} : \begin{cases} x = 5 - t \\ y = 2 + 3t \end{cases}$ ,  $t \in \mathbb{R}$  et  $M(-7, 18)$ . Calculer la distance de  $M$  à  $\mathcal{D}$  et déterminer les coordonnées de  $H$  le projeté de  $M$  sur  $\mathcal{D}$ .
- 2.2 Soient  $A(0, 1)$ ,  $B(3, -1)$  et  $M(3, 12)$  trois points du plan. Calculer la distance de  $M$  à  $(AB)$  et déterminer les coordonnées de  $H$ , le projeté de  $M$  sur  $(AB)$ .
- 2.3 Soient  $\mathcal{D} : \begin{cases} x - y = -1 \\ x - z = 0 \end{cases}$  une droite de l'espace,  $M(1, 2, 3)$  un point de l'espace. Calculer la distance de  $M$  à  $\mathcal{D}$  et déterminer les coordonnées de  $H$  le projeté de  $M$  sur  $\mathcal{D}$ .
- 2.4 Soient  $A(0, 1, 0)$ ,  $B(2, 3, -1)$  et  $M(0, 0, 5/2)$  trois points de l'espace. Calculer la distance de  $M$  à  $(AB)$  et déterminer les coordonnées de  $H$  le projeté de  $M$  sur  $(AB)$ .
- 2.5 Soient  $\mathcal{P} : -3x + 2y + z + 7 = 0$  un plan de l'espace et  $M(-7, 6, 2)$  un point de l'espace. Calculer la distance de  $M$  à  $\mathcal{P}$  et déterminer les coordonnées de  $H$  le projeté de  $M$  sur  $\mathcal{P}$ .
- 2.6 Soient  $\mathcal{P} : -4x + 2y - 3z - 5 = 0$  un plan de l'espace et  $M(7, -5, 5)$  un point de l'espace. Calculer la distance de  $M$  à  $\mathcal{P}$  et déterminer les coordonnées de  $H$  le projeté de  $M$  sur  $\mathcal{P}$ .

### 3. Intersection.

- 3.1 Déterminer le **nombre** de points d'intersection des cercles  $\mathcal{C} : x^2 - 2x + y^2 - 4y + 1 = 0$  et  $\mathcal{C}' : x^2 + 2x + y^2 - 2y - 7 = 0$ .
- 3.2 Montrer que les droites  $\mathcal{D}_1 : 3x - y + 8 = 0$ ,  $\mathcal{D}_2 : x - 3y - 4 = 0$  et  $\mathcal{D}_3 : x + 3y + 11 = 0$  sont concourantes et vérifier que  $\mathcal{D}_1$  et  $\mathcal{D}_3$  sont orthogonales.
- 3.3 Soit  $\mathcal{C} : x^2 + y^2 + 4x + 6y + 4 = 0$  et  $M(-2, 0) \in \mathcal{C}$ . Déterminer une équation cartésienne de la tangente à  $\mathcal{C}$  au point  $M$ .
- 3.4 Déterminer l'ensemble des points d'intersection du cercle  $\mathcal{C} : x^2 + y^2 + \frac{5}{2}x + 2y + 2 = 0$  et de la droite  $\mathcal{D} : x + y + 1 = 0$ .
- 3.5 Soient  $A(1, 2, -3)$ ,  $B(-1, 2, 0)$  et  $\mathcal{P} : 2x - y + 3z - 2 = 0$ . Déterminer des équations paramétriques de  $(AB)$  et en déduire l'ensemble des points d'intersection de  $(AB)$  avec  $\mathcal{P}$ .

**4. Calculer un déterminant.**

4.1 Soit  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ . Calculer le déterminant de  $A$ .

4.2 Soit  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ . Calculer le déterminant de  $A$ .

4.3 Soient  $(a_0, \dots, a_n) \in \mathbb{K}^{n+1}$  et  $A = \begin{pmatrix} 0 & \cdots & \cdots & 0 & a_0 \\ 1 & 0 & \cdots & 0 & a_1 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 & a_{n-1} \\ 0 & \cdots & 0 & 1 & a_n \end{pmatrix}$ . Calculer le déterminant de  $A$ .

4.4 Soit  $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 \\ -1 & 4 & -1 \\ 2 & -5 & 2 \end{pmatrix}$ . Calculer le déterminant de  $A$ .

4.5 Soit  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$ . Calculer le déterminant de  $A$ .

**5. Appliquer le théorème fondamental de l'analyse.**

- 5.1 Justifier que  $F : x \mapsto \int_0^1 e^{tx} \arccos(tx) dt$  est dérivable sur  $[-1; 0[ \cup ]0; 1]$  et donner une expression de sa dérivée.
- 5.2 Soient  $n \in \mathbb{N}$  et  $f \in \mathcal{C}([0; 1])$ . Déterminer le domaine de dérivabilité de  $F : x \mapsto \int_0^1 (1+tx)^n f(t) dt$  et donner une expression de  $F'(0)$ .
- 5.3 Déterminer le domaine de dérivabilité de  $F : x \mapsto \int_{x+1}^{e^x} \sqrt{\text{sh}(t)} dt$  et donner une expression de sa dérivée.
- 5.4 Déterminer le domaine de dérivabilité de  $F : x \mapsto \ln \left( \int_0^{3x} \text{ch}(t) \arcsin(t) dt \right)$  et donner une expression de sa dérivée.
- 5.5 Déterminer le domaine de dérivabilité de  $F : x \mapsto \int_2^3 (tx)^{tx} dt$  et donner une expression de sa dérivée.

**Question 2.**

2.1 Soient  $\mathcal{D} : \begin{cases} x = 5 - t \\ y = 2 + 3t \end{cases}$ ,  $t \in \mathbb{R}$  et  $M(-7, 18)$ . D'après ses équations paramétriques,  $A(5, 2)$  est un point de  $\mathcal{D}$  et  $\vec{u}(-1, 3)$  est un vecteur directeur de  $\mathcal{D}$ . En posant  $\vec{n}(3, 1)$ , on observe que  $\langle \vec{n} | \vec{u} \rangle = (-1)(3) + (3)(1) = 0$ . Donc  $\vec{n}$  est normal à  $\vec{u}$  et donc à  $\mathcal{D}$ . Donc il existe  $c \in \mathbb{R}$ , tel que  $\mathcal{D} : 3x + y + c = 0$  soit une équation cartésienne de  $\mathcal{D}$ . Or  $A(5, 2) \in \mathcal{D}$  donc  $15 + 2 + c = 0 \Leftrightarrow c = -17$ . Ainsi  $\mathcal{D} : 3x + y - 17 = 0$ . Donc d'après le cours,

$$d(M, \mathcal{D}) = \frac{|3(-7) + 18 - 17|}{\sqrt{3^2 + 1^2}} = \frac{20}{\sqrt{10}} = 2\sqrt{10}.$$

De plus, comme  $A \in \mathcal{D}$  et que  $\vec{u}$  est un vecteur directeur de  $\mathcal{D}$  :

$$H = A + \frac{\langle \overrightarrow{AM} | \vec{u} \rangle}{\|\vec{u}\|^2} \vec{u} = \begin{bmatrix} 5 \\ 2 \end{bmatrix} + \frac{\left\langle \begin{bmatrix} -12 \\ 16 \end{bmatrix} \middle| \begin{bmatrix} -1 \\ 3 \end{bmatrix} \right\rangle}{9 + 1} \begin{bmatrix} -1 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 \\ 2 \end{bmatrix} + \frac{12 + 48}{10} \begin{bmatrix} -1 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 \\ 2 \end{bmatrix} + 6 \begin{bmatrix} -1 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ 20 \end{bmatrix}.$$

Conclusion,

$$d(M, \mathcal{D}) = 2\sqrt{10} \quad \text{et} \quad H \begin{bmatrix} -1 \\ 20 \end{bmatrix}.$$

2.2 Soient  $A(0, 1)$ ,  $B(3, -1)$  et  $M(3, 12)$  trois points du plan. Le vecteur  $\vec{u} = \overrightarrow{AB}(3, -2)$  est un vecteur directeur de  $(AB)$ . On remarque alors que  $\vec{n}(2, 3)$  est un vecteur normal à  $\vec{u}$  car  $\langle \vec{n} | \vec{u} \rangle = 6 - 6 = 0$  et donc  $\vec{n}$  est normal à  $\overrightarrow{AB}$ . Donc il existe  $c \in \mathbb{R}$  tel que  $(AB) : 2x + 3y + c = 0$ . Or  $A \in (AB)$ , donc  $3 + c = 0 \Leftrightarrow c = -3$ . Donc  $2x + 3y - 3 = 0$  est une équation cartésienne de  $(AB)$ . D'où

$$d(M, (AB)) = \frac{|2 \times 3 + 3 \times 12 - 3|}{\sqrt{4 + 9}} = \frac{39}{\sqrt{13}} = 3\sqrt{13}.$$

De plus,

$$H = A + \frac{\langle \overrightarrow{AM} | \vec{u} \rangle}{\|\vec{u}\|^2} \vec{u} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} + \frac{\left\langle \begin{bmatrix} 3 \\ 11 \end{bmatrix} \middle| \begin{bmatrix} 3 \\ -2 \end{bmatrix} \right\rangle}{13} \begin{bmatrix} 3 \\ -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} + \frac{9 - 22}{13} \begin{bmatrix} 3 \\ -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 3 \\ -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -3 \\ 3 \end{bmatrix}.$$

Conclusion,

$$d(M, (AB)) = 3\sqrt{13} \quad \text{et} \quad H \begin{bmatrix} -3 \\ 3 \end{bmatrix}.$$

2.3 Soient  $\mathcal{D} : \begin{cases} x - y = -1 \\ x - z = 0 \end{cases}$  une droite de l'espace,  $M(1, 2, 3)$  un point de l'espace. Soit  $A(x, y, z) \in \mathcal{E}$  un point de l'espace. On a les équivalences suivantes :

$$M \in \mathcal{D} \quad \Leftrightarrow \quad \begin{cases} y = x + 1 \\ z = x \end{cases} \quad \Leftrightarrow \quad (x, y, z) = x(1, 1, 1) + (0, 1, 0).$$

Donc  $\mathcal{D} = (1, 0, 0) + \text{Vect}(1, 1, 1)$ . Autrement dit  $A(0, 1, 0)$  est un point de  $\mathcal{D}$  et  $\vec{u}(1, 1, 1)$  est un vecteur directeur de  $\mathcal{D}$ . Donc d'après le cours,

$$d(M, \mathcal{D}) = \frac{\|\overrightarrow{AM} \wedge \vec{u}\|}{\|\vec{u}\|} = \frac{\left\| \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 3 \end{bmatrix} \wedge \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\|}{\sqrt{1 + 1 + 1}} = \frac{\left\| \begin{bmatrix} 1 - 3 \\ 3 - 1 \\ 1 - 1 \end{bmatrix} \right\|}{\sqrt{3}} = \frac{\left\| \begin{bmatrix} -2 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} \right\|}{\sqrt{3}} = \frac{\sqrt{4 + 4}}{\sqrt{3}} = \frac{2\sqrt{6}}{3}.$$



De plus,

$$H = A + \frac{\langle \overrightarrow{AM} | \vec{u} \rangle}{\|\vec{u}\|^2} \vec{u} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + \frac{\left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 3 \end{bmatrix} \middle| \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\rangle}{3} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + \frac{1+1+3}{3} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 5 \\ 8 \\ 5 \end{bmatrix}.$$

Conclusion,

$$d(M, \mathcal{D}) = \frac{2\sqrt{6}}{3} \quad \text{et} \quad H \begin{bmatrix} 5/3 \\ 8/3 \\ 5/3 \end{bmatrix}.$$

2.4 Soient  $A(0, 1, 0)$ ,  $B(2, 3, -1)$  et  $M(0, 0, 5/2)$  trois points de l'espace. Le vecteur  $\vec{u} = \overrightarrow{AB}(2, 2, -1)$  est un vecteur directeur de  $(AB)$ . Donc

$$d(M, (AB)) = \frac{\|\overrightarrow{AM} \wedge \vec{u}\|}{\|\vec{u}\|} = \frac{\left\| \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 5/2 \end{bmatrix} \wedge \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} \right\|}{\sqrt{4+4+1}} = \frac{\left\| \begin{bmatrix} 1-5 \\ 5 \\ 2 \end{bmatrix} \right\|}{3} = \frac{\sqrt{16+25+4}}{3} = \frac{\sqrt{45}}{3} = \sqrt{5}.$$

De plus,

$$H = A + \frac{\langle \overrightarrow{AM} | \vec{u} \rangle}{\|\vec{u}\|^2} \vec{u} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + \frac{\left\langle \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 5/2 \end{bmatrix} \middle| \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} \right\rangle}{9} \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + \frac{-2 - \frac{5}{2}}{9} \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} - \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1/2 \end{bmatrix}.$$

$$d(M, (AB)) = \sqrt{5} \quad \text{et} \quad H \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1/2 \end{bmatrix}.$$

2.5 Soient  $\mathcal{P} : -3x + 2y + z + 7 = 0$  un plan de l'espace et  $M(-7, 6, 2)$  un point de l'espace. D'après le cours,

$$d(M, \mathcal{P}) = \frac{|-3(-7) + 2(6) + 2 + 7|}{\sqrt{9+4+1}} = \frac{|21 + 12 + 9|}{\sqrt{14}} = \frac{42}{\sqrt{14}} = 3\sqrt{14}.$$

De plus,  $\vec{n}(-3, 2, 1)$  est un vecteur normal à  $\mathcal{P}$ . Donc,

$$H = M \pm d(M, \mathcal{P}) \frac{\vec{n}}{\|\vec{n}\|} = \begin{bmatrix} -7 \\ 6 \\ 2 \end{bmatrix} \pm 3\sqrt{14} \times \frac{1}{\sqrt{14}} \begin{bmatrix} -3 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -7 \\ 6 \\ 2 \end{bmatrix} \pm \begin{bmatrix} -9 \\ 6 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -16 \\ 12 \\ 5 \end{bmatrix} \quad \text{ou} \quad \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}.$$

Or  $-3(-16) + 2 \times 12 + 5 + 7 > 0$ , donc  $(-16, 12, 5) \notin \mathcal{P}$ . Donc  $H(2, 0, -1)$ . Conclusion,

$$d(M, \mathcal{P}) = 3\sqrt{14} \quad \text{et} \quad H \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}.$$



2.6 Soient  $\mathcal{P} : -4x + 2y - 3z - 5 = 0$  un plan de l'espace et  $M(7, -5, 5)$  un point de l'espace. D'après le cours,

$$d(M, \mathcal{P}) = \frac{|-4 \times 7 + 2(-5) - 3 \times 5 - 5|}{\sqrt{16 + 4 + 9}} = \frac{|-28 - 10 - 15 - 5|}{\sqrt{29}} = \frac{58}{\sqrt{29}} = 2\sqrt{29}.$$

De plus,  $\vec{n}(-4, 2, -3)$  étant un vecteur normal à  $\mathcal{P}$ ,

$$H = M \pm d(M, \mathcal{P}) \frac{\vec{n}}{\|\vec{n}\|} = \begin{bmatrix} 7 \\ -5 \\ 5 \end{bmatrix} \pm 2\sqrt{29} \times \frac{1}{\sqrt{29}} \begin{bmatrix} -4 \\ 2 \\ -3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 \\ -5 \\ 5 \end{bmatrix} \pm \begin{bmatrix} -8 \\ 4 \\ -6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix} \text{ ou } \begin{bmatrix} 15 \\ -9 \\ 11 \end{bmatrix}.$$

Or  $-4 \times 15 + 2(-9) - 3 \times 11 - 5 = 15 - 18 - 33 - 5 = -41 < 0$ . Donc  $H(-1, -1, -1)$ . Conclusion,

$$d(M, \mathcal{P}) = 2\sqrt{29} \quad \text{et} \quad H \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ -1 \end{bmatrix}.$$

### Question 3.

3.1 Soit  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ . On a

$$x^2 - 2x + y^2 - 4y + 1 = 0 \quad \Leftrightarrow \quad (x-1)^2 - 1 + (y-2)^2 - 4 + 1 = 0 \quad \Leftrightarrow \quad (x-1)^2 + (y-2)^2 = 4 = 2^2.$$

Donc  $\mathcal{C}$  est le cercle de centre  $\Omega(1, 2)$  et de rayon  $R = 2$ . De la même façon, soit  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ . On a

$$x^2 + 2x + y^2 - 2y - 7 = 0 \quad \Leftrightarrow \quad (x+1)^2 - 1 + (y-1)^2 - 1 - 7 = 0 \quad \Leftrightarrow \quad (x+1)^2 + (y-1)^2 = 9 = 3^2.$$

Donc  $\mathcal{C}'$  est le cercle de centre  $\Omega'(-1, 1)$  et de rayon  $R' = 3$ . On observe alors que

$$\Omega\Omega' = \|\overrightarrow{\Omega\Omega'}\| = \sqrt{(-1-1)^2 + (1-2)^2} = \sqrt{4+1} = \sqrt{5}.$$

D'autre part,  $R + R' = 3 + 2 = 5$  et  $|R - R'| = 3 - 2 = 1$ . Donc

$$|R - R'| = 1 < \Omega\Omega' < 5 = R + R'.$$

Conclusion, les deux cercles se coupent en deux points distincts.

3.2 Soit  $M(x, y)$  un point du plan. On a

$$\begin{aligned} M \in \mathcal{D}_1 \cap \mathcal{D}_2 \cap \mathcal{D}_3 &\Leftrightarrow \begin{cases} 3x - y + 8 = 0 \\ x - 3y - 4 = 0 \\ x + 3y + 11 = 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x - 3y - 4 = 0 \\ 3x - y + 8 = 0 \\ x + 3y + 11 = 0 \end{cases} && L_1 \leftrightarrow L_2 \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x - 3y - 4 = 0 \\ 8y + 20 = 0 \\ 6y + 15 = 0 \end{cases} && \begin{array}{l} L_2 \leftarrow L_2 - 3L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \end{array} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x = 3y + 4 = 0 \\ 8y = -\frac{20}{8} = -\frac{5}{2} \\ y = -\frac{15}{6} = -\frac{5}{2} \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x = -\frac{15}{2} + 4 = -\frac{7}{2} \\ y = -\frac{5}{2} \end{cases} \end{aligned}$$

On trouve donc bien un point d'intersection  $\mathcal{D}_1 \cap \mathcal{D}_2 \cap \mathcal{D}_3 = \{(-7/2; -5/2)\}$ . Donc

les trois droites  $\mathcal{D}_1$ ,  $\mathcal{D}_2$  et  $\mathcal{D}_3$  sont concourantes. De plus  $\vec{n}_1(3, -1)$  est un vecteur normal à  $\mathcal{D}_1$  et  $\vec{n}_3(1, 3)$  est un vecteur normal à  $\mathcal{D}_3$ . Or  $\langle \vec{n}_1 | \vec{n}_3 \rangle = 3 \times 1 - 1 \times 3 = 0$ . Donc  $\vec{n}_1$  et  $\vec{n}_3$  sont orthogonaux donc

$\mathcal{D}_1$  et  $\mathcal{D}_3$  sont perpendiculaires.



3.3 Soit  $\mathcal{C} : x^2 + y^2 + 4x + 6y + 4 = 0$  et  $M(-2, 0) \in \mathcal{C}$ . Soit  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ . On a

$$x^2 + y^2 + 4x + 6y + 4 = 0 \quad \Leftrightarrow \quad (x + 2)^2 - 4 + (y + 3)^2 - 9 + 4 = 0 \quad \Leftrightarrow \quad (x + 2)^2 + (y + 3)^2 = 9 = 3^2.$$

Donc  $\mathcal{C}$  est le cercle de centre  $\Omega(-2, -3)$  et de rayon  $R = 3$ . Alors le vecteur  $\overrightarrow{\Omega M}(0, 3)$  est un vecteur normal à  $\mathcal{T}$  la tangente à  $\mathcal{C}$  au point  $M$ . Donc il existe  $c \in \mathbb{R}$  tel que  $3y + c = 0$  soit une équation cartésienne de  $\mathcal{T}$ . De plus  $M \in \mathcal{T}$  donc,  $3 \times 0 + c = 0 \quad \Leftrightarrow \quad c = 0$ . Conclusion,

$y = 0$  est une équation cartésienne de  $\mathcal{T}$  la tangente à  $\mathcal{C}$  au point  $M$ .

3.4 Soit  $M(x, y)$  un point du plan. On a les équivalences suivantes :

$$\begin{aligned} M \in \mathcal{C} \cap \mathcal{D} &\Leftrightarrow \begin{cases} x^2 + y^2 + \frac{5}{2}x + 2y + 2 = 0 \\ x + y + 1 = 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x^2 + y^2 + \frac{5}{2}x + 2y + 2 = 0 \\ y = -x - 1 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x^2 + (-x - 1)^2 + \frac{5}{2}x + 2(-x - 1) + 2 = 0 \\ y = -x - 1 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x^2 + x^2 + 2x + 1 + \frac{5}{2}x - 2x - 2 + 2 = 0 \\ y = -x - 1 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} 2x^2 + \frac{5}{2}x + 1 = 0 \\ y = -x - 1 \end{cases} \end{aligned}$$

Soit  $\Delta$  le discriminant associé à  $2x^2 + 6x + 1$ . On a  $\delta = \frac{25}{4} - 8 = -\frac{7}{4} < 0$  Nous n'avons donc aucune solution.

L'ensemble des points d'intersection est vide.

*Autre méthode :* On pouvait le voir en calculant le centre du cercle, son rayon, puis la distance du centre du cercle à la droite  $\mathcal{D}$  et en vérifiant que cette distance est strictement plus grande que le rayon du cercle.

3.5 Soient  $A(1, 2, -3)$ ,  $B(-1, 2, 0)$  et  $\mathcal{P} : 2x - y + 3z - 2 = 0$ . Le vecteur  $\vec{u} = \overrightarrow{AB}(-2, 0, 3)$  est un vecteur directeur de  $(AB)$ . Donc les équations paramétriques de  $(AB)$  sont

$$\begin{cases} x = 1 - 2t \\ y = 2 \\ z = -3 + 3t. \end{cases} .$$

Soient  $M(x, y, z)$  un point de l'espace. On a

$$\begin{aligned} M \in (AB) \cap \mathcal{P} &\Leftrightarrow \begin{cases} \exists t \in \mathbb{R}, x = 1 - 2t, y = 2, z = -3 + 3t \\ 2x - y + 3z - 2 = 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \exists t \in \mathbb{R}, \begin{cases} x = 1 - 2t, y = 2, z = -3 + 3t \\ 2(1 - 2t) - 2 + 3(-3 + 3t) - 2 = 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \exists t \in \mathbb{R}, \begin{cases} x = 1 - 2t, y = 2, z = -3 + 3t \\ 2 - 4t - 2 - 9 + 9t - 2 = 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \exists t \in \mathbb{R}, \begin{cases} x = 1 - 2t, y = 2, z = -3 + 3t \\ 5t = 11 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow x = 1 - 2 \times \frac{11}{5}, y = 2, z = -3 + 3 \times \frac{11}{5} \\ &\Leftrightarrow x = -\frac{17}{5}, y = 2, z = \frac{-15 + 33}{5} = \frac{18}{5}. \end{aligned}$$

Conclusion, il existe un unique point d'intersection donné par  $M(-17/5, 2, 18/5)$ .

#### Question 4.

4.1 On remarque que  $A$  possède une colonne nulle! Donc  $\det(A) = 0$  et la matrice  $A$  n'est donc pas inversible.

4.2 Par la règle de Sarrus, on a

$$\det(A) = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{vmatrix} = 0 + 1 + 1 - 0 - 0 - 0 = 2.$$

Donc  $\boxed{\det(A) = 2}$ . Notamment  $\det(A) \neq 0$  donc la matrice  $A$  est inversible.

4.3 Par développement par rapport à la première ligne, on observe que

$$\det(A) = \begin{vmatrix} 0 & \cdots & \cdots & 0 & a_0 \\ 1 & 0 & \cdots & 0 & a_1 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 & a_{n-1} \\ 0 & \cdots & 0 & 1 & a_n \end{vmatrix} = (-1)^n a_0 \det(I_{n-1}) = (-1)^n a_0.$$

Conclusion,  $\boxed{\det(A) = (-1)^n a_0}$ . En particulier,  $A$  est inversible si et seulement si  $a_0 \neq 0$ .

4.4 Par la règle de Sarrus,

$$\det(A) = \begin{vmatrix} 1 & 3 & -2 \\ -1 & 4 & -1 \\ 2 & -5 & 2 \end{vmatrix} = 8 - 10 - 6 + 6 + 16 - 5 = 9.$$

Conclusion,  $\boxed{\det(A) = 9}$ . En particulier,  $A$  est inversible.

4.5 Par opérations élémentaires, on a

$$\det(A) = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 1 & -1 \\ 0 & -3 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 3 & -1 \\ 0 & -1 & -2 & 2 \end{vmatrix} \begin{array}{l} L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 + L_1 \\ L_4 \leftarrow L_4 - L_1 \end{array}$$

Par développement par rapport à la première colonne puis la première ligne,

$$\det(A) = \begin{vmatrix} -3 & 0 & 2 \\ 2 & 3 & -1 \\ -1 & -2 & 2 \end{vmatrix} = -3 \begin{vmatrix} 3 & -1 \\ -2 & 2 \end{vmatrix} + 2 \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ -1 & -2 \end{vmatrix} = -3(6 - 2) + 2(-4 + 3) = -12 - 2 = -14.$$

Conclusion,  $\boxed{\det(A) = -14}$ . En particulier,  $A$  est inversible.

**Question 5.**

5.1 Soit  $F : x \mapsto \int_0^1 e^{tx} \arccos(tx) dt$ . Soit  $x \in [-1; 0[ \cup ]0; 1]$ , alors pour tout  $t \in [0; 1]$ ,  $tx \in [-1; 1]$  donc  $\arccos(tx)$  est bien définie. Plus précisément,  $t \mapsto \arccos(tx)$  est continue sur  $[0; 1]$ . De plus  $t \mapsto e^{tx}$  est aussi continue sur  $[0; 1]$ . Donc  $\int_0^1 e^{tx} \arccos(tx) dt$  est bien définie. Donc pour tout  $x \in [-1; 0[ \cup ]0; 1]$ ,  $F(x)$  existe. De plus par le changement de variable  $s = tx \Leftrightarrow t = \frac{s}{x}$ , on a pour tout  $x \in [-1; 0[ \cup ]0; 1]$ ,

$$F(x) = \int_0^x e^s \arccos(s) \frac{ds}{x} = \frac{1}{x} \int_0^x e^s \arccos(s) ds.$$

On sait que la fonction  $s \mapsto e^s \arccos(s)$  est continue sur  $[-1; 1]$ . Donc par le théorème fondamental de l'analyse,  $G : x \mapsto \int_0^x e^s \arccos(s) ds$  est  $\mathcal{C}^1$  sur  $[-1; 1]$  et pour tout  $x \in [-1; 1]$ ,  $G'(x) = e^x \arccos(x)$  ( $G$  est l'unique primitive de  $x \mapsto e^x \arccos(x)$  s'annulant en 0). Donc par quotient de deux fonctions  $\mathcal{C}^1$ ,

la fonction  $F$  est  $\mathcal{C}^1$  sur  $[-1; 0[ \cup ]0; 1]$  et pour tout  $x \in [-1; 0[ \cup ]0; 1]$ ,

$$F'(x) = \left( \frac{G(x)}{x} \right)' = \frac{G'(x)x - G(x)}{x^2} = \frac{1}{x^2} \left( x e^x \arccos(x) + \int_0^x e^s \arccos(s) ds \right).$$

5.2 Soient  $n \in \mathbb{N}$  et  $f \in \mathcal{C}([0; 1])$ . Soit  $x \in \mathbb{R}$ . La fonction  $t \mapsto (1 + tx)^n f(t)$  est continue sur  $\mathbb{R}$ . Donc  $F(x)$  existe. De plus par la formule du binôme de Newton puis la linéarité de l'intégrale, pour tout  $x \in \mathbb{R}$ ,

$$F(x) = \int_0^1 \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (tx)^k f(t) dt = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} x^k \underbrace{\int_0^1 t^k f(t) dt}_{\text{indépendant de } x}$$

On observe alors que  $F$  est une fonction polynomiale sur  $\mathbb{R}$  et est donc  $\mathcal{C}^\infty$ . En particulier,  $F$  est  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}$  et pour tout  $x \in \mathbb{R}$ ,

$$F'(x) = \sum_{k=1}^n \binom{n}{k} k x^{k-1} \int_0^1 t^k f(t) dt.$$

En particulier,  $F'(0) = \binom{n}{1} \int_0^1 t f(t) dt = n \int_0^1 t f(t) dt$ . Conclusion,

$$F \text{ est dérivable sur } \mathbb{R} \text{ et } F'(0) = n \int_0^1 t f(t) dt.$$

5.3 Soit  $f : t \mapsto \sqrt{\text{sh}(t)}$ . Soit  $t \in \mathbb{R}$ , on a

$$f(t) \text{ existe} \Leftrightarrow \text{sh}(t) \geq 0 \Leftrightarrow t \geq 0.$$

Donc  $f$  est définie et même continue sur  $[0; +\infty[$ . Soit  $x \in \mathbb{R}$ , de ce qui précède, on en déduit que

$$F(x) \text{ existe} \Leftrightarrow [x + 1; e^x] \subseteq \mathbb{R}_+ \Leftrightarrow x + 1 \geq 0 \text{ et } e^x \geq 0 \Leftrightarrow x \geq -1.$$

Donc  $F$  est définie sur  $[-1; +\infty[$ . Posons  $G : x \mapsto \int_0^x \sqrt{\text{sh}(t)} dt$ . La fonction  $t \mapsto \sqrt{\text{sh}(t)}$  est continue sur  $[0; +\infty[$ . Donc par le théorème fondamental de l'analyse, la fonction  $G$  est  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}_+$  et pour tout  $x \geq 0$ ,  $G'(x) = \sqrt{\text{sh}(x)}$ . De plus pour tout  $x \geq -1$ ,

$$F(x) = \int_0^{e^x} \sqrt{\text{sh}(t)} dt - \int_0^{x+1} \sqrt{\text{sh}(t)} dt = G(e^x) - G(x+1).$$

Donc  $F$  est  $\mathcal{C}^1$  sur  $[-1; +\infty[$  en tant que composées de fonctions de classe  $\mathcal{C}^1$  et pour tout  $x \geq -1$ ,

$$F'(x) = e^x G'(e^x) - G'(x+1) = e^x \sqrt{\text{sh}(e^x)} - \sqrt{\text{sh}(x+1)}.$$

Conclusion,  $F$  est  $\mathcal{C}^1$  sur  $[-1; +\infty[$  et

$$\forall x \geq -1, \quad F'(x) = e^x \sqrt{\text{sh}(e^x)} - \sqrt{\text{sh}(x+1)}.$$

5.4 La fonction  $f : t \mapsto \text{ch}(t) \arcsin(t)$  est définie, continue et positive sur  $[0; 1]$ . Donc par le théorème fondamentale de l'analyse, la fonction  $G : x \mapsto \int_0^x \text{ch}(t) \arcsin(t) dt$  est  $\mathcal{C}^1$  sur  $[0; 1]$  et pour tout  $x \in [0; 1]$ ,

$$G'(x) = \text{ch}(x) \arcsin(x).$$

En particulier la fonction  $G'$  est strictement positive sur  $]0; 1]$  et donc  $G$  est strictement croissante sur  $]0; 1]$  et donc pour tout  $x \in ]0; 1]$ ,  $G(x) > G(0) = 0$ . Donc  $G$  est strictement positive sur  $]0; 1]$ . Donc par composition,  $x \mapsto G(3x)$  est  $\mathcal{C}^1$  et strictement positive sur  $]0; 1/3]$ . Or pour tout  $x$ ,  $F(x) = \ln(G(3x))$ .





Conclusion,  $F$  est définie et  $\mathcal{C}^1$  sur  $]0; 1/3]$  et

$$\forall x \in ]0; 1/3], \quad F'(x) = \frac{3G'(3x)}{\ln(G(3x))} = \frac{3 \operatorname{ch}(3x) \arcsin(3x)}{\int_0^{3x} \operatorname{ch}(t) \arcsin(t) dt}.$$

5.5 Soit  $x \in \mathbb{R}$ , on a pour tout  $t \in [2; 3]$ ,  $(tx)^{tx} = e^{tx \ln(tx)}$  existe si et seulement si  $tx > 0$  si et seulement si  $x > 0$ . Donc pour tout  $x > 0$ ,  $t \mapsto (tx)^{tx}$  est définie et continue sur  $[2; 3]$ . Donc pour tout  $x > 0$ ,  $F(x)$  existe et par la changement de variable  $s = tx$ , on a

$$\forall x > 0, \quad F(x) = \int 2x^{3x} e^{s \ln(s)} \frac{ds}{x}.$$

On pose  $G : x \mapsto \int_1^x e^{s \ln(s)} ds$ . La fonction  $s \mapsto e^{s \ln(s)}$  est continue sur  $]0; +\infty[$ , donc par le théorème fondamental de l'analyse,  $G$  est  $\mathcal{C}^1$  sur  $]0; +\infty[$  et pour tout  $x > 0$ ,  $G'(x) = e^{x \ln(x)}$ . De plus pour tout  $x > 0$   $F(x) = G(3x) - G(2x)$ .

Conclusion,  $F$  est  $\mathcal{C}^1$  sur  $]0; +\infty[$  et pour tout  $x > 0$ ,

$$F'(x) = 3G'(3x) - 2G'(2x) = 3e^{3x \ln(3x)} - 2e^{2x \ln(2x)}.$$