



Correction de l'exercice de Révision

Noël 07 - Matrice

Solution de l'exercice 1 On sait que

$$\sin(x) \underset{x \rightarrow 0}{=} x - \frac{x^3}{6} + o(x^4).$$

Donc

$$\begin{aligned} f(x) &\underset{x \rightarrow 0}{=} \ln \left(2 + x - \frac{x^3}{6} + o(x^4) \right) \\ &\underset{x \rightarrow 0}{=} \ln(2) + \ln \left(1 + \frac{x}{2} - \frac{x^3}{12} + o(x^4) \right). \end{aligned}$$

On sait que $\ln(1+u) \underset{u \rightarrow 0}{=} u - \frac{u^2}{2} + \frac{u^3}{3} - \frac{u^4}{4} + o(u^4)$. Posons $u(x) \underset{x \rightarrow 0}{=} \frac{x}{2} - \frac{x^3}{12} + o(x^4)$. Alors,

- $u(x) \underset{x \rightarrow 0}{\rightarrow} 0$.
- De plus,

$$\begin{aligned} u(x)^2 &\underset{x \rightarrow 0}{=} \left(\frac{x}{2} - \frac{x^3}{12} + o(x^4) \right) \left(\frac{x}{2} - \frac{x^3}{12} + o(x^4) \right) \\ &\underset{x \rightarrow 0}{=} \frac{x^2}{4} - \frac{x^4}{24} + o(x^4) \\ &\quad - \frac{x^4}{24} + o(x^4) \\ &\quad + o(x^4) \\ &\underset{x \rightarrow 0}{=} \frac{x^2}{4} - \frac{x^4}{12} + o(x^4). \end{aligned}$$

- De même,

$$\begin{aligned} u(x)^3 &\underset{x \rightarrow 0}{=} \left(\frac{x}{2} - \frac{x^3}{12} + o(x^4) \right) \left(\frac{x^2}{4} - \frac{x^4}{12} + o(x^4) \right) \\ &\underset{x \rightarrow 0}{=} \frac{x^3}{8} + o(x^4). \end{aligned}$$

- Et encore, puisque $u(x) \underset{x \rightarrow 0}{\sim} \frac{x}{2}$, on a $u(x)^4 \underset{x \rightarrow 0}{\sim} \frac{x^4}{16}$ i.e.

$$u(x)^4 \underset{x \rightarrow 0}{=} \frac{x^4}{16} + o(x^4)$$

- Enfin, $o(u(x)^4) \underset{x \rightarrow 0}{=} o(x^4)$.

D'où

$$\begin{aligned} f(x) &\underset{x \rightarrow 0}{=} \ln(2) + \frac{x}{2} - \frac{x^2}{8} - \frac{x^3}{24} + \frac{x^4}{192} + o(x^4) \\ &\quad - \frac{x^3}{12} + o(x^4) \\ &\quad + \frac{x^4}{24} + o(x^4) \\ &\quad - \frac{x^4}{64} + o(x^4) \\ &\quad + o(x^4) \\ &\underset{x \rightarrow 0}{=} \ln(2) + \frac{x}{2} - \frac{x^2}{8} - \frac{x^3}{24} + \frac{8-3}{192}x^4 + o(x^4). \end{aligned}$$

Conclusion,

$$f(x) \underset{x \rightarrow 0}{=} \ln(2) + \frac{x}{2} - \frac{x^2}{8} - \frac{x^3}{24} + \frac{5x^4}{192} + o(x^4).$$



Solution de l'exercice 2

1. Par définition,

$$J = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

On a les opérations élémentaires suivantes :

$$J \underset{\mathcal{L}}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = J' \quad \begin{array}{l} L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \\ L_4 \leftarrow L_4 - L_1. \end{array}$$

La matrice J' est triangulaire supérieure et possède des zéros sur sa diagonale. Donc J' n'est pas inversible. Or $J \underset{\mathcal{L}}{\sim} J'$. Conclusion,

J n'est pas inversible.

2. On a directement

$$\text{tr}(J) = 1 + 1 + 1 = 3.$$

3. On remarque que ${}^tJ = J \neq -J$. Donc

la matrice J est symétrique mais n'est pas antisymétrique.

4. Soient $\lambda \in \mathbb{R}$ et $X = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{bmatrix}$. On a les équivalences suivantes :

$$\begin{aligned} X \in \mathcal{S}_\lambda &\Leftrightarrow XJ = \lambda X \\ &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{bmatrix} = \lambda \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{bmatrix} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x + y + z + t = \lambda x \\ x + y + z + t = \lambda y \\ x + y + z + t = \lambda z \\ x + y + z + t = \lambda t. \end{cases} \end{aligned}$$

Exceptionnellement, puisque la forme est un peu particulière on va déroger un peu au traditionnel pivot de Gauss. On a

$$\begin{aligned} X \in \mathcal{S}_\lambda &\Leftrightarrow \begin{cases} x + y + z + t = \lambda x \\ 0 = \lambda(y - x) \\ 0 = \lambda(z - x) \\ 0 = \lambda(t - x) \end{cases} \quad \begin{array}{l} L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \\ L_4 \leftarrow L_4 - L_1 \end{array} \\ &\Leftrightarrow \Leftrightarrow \begin{cases} (1 - \lambda)x + y + z + t = 0 \\ \lambda(y - x) = 0 \\ \lambda(z - x) = 0 \\ \lambda(t - x) = 0. \end{cases} \end{aligned}$$



Premier cas, supposons $\lambda = 0$. Alors,

$$X \in \mathcal{S}_0 \Leftrightarrow \begin{cases} x + y + z + t = 0 \\ 0 = 0 \\ 0 = 0 \\ 0 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow x = -y - z - t.$$

Dès lors, on obtient alors une seule inconnue principale (ici x) et trois inconnues paramètres (ici y, z, t)

$$\mathcal{S}_0 = \left\{ X = \begin{bmatrix} -y - z - t \\ y \\ z \\ t \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^4 \mid (y, z, t) \in \mathbb{R}^3 \right\}.$$

$$\text{Ou encore } \mathcal{S}_0 = \left\{ y \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + z \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \mid (y, z, t) \in \mathbb{R}^3 \right\} \text{ et donc}$$

$$\mathcal{S}_0 = \text{Vect} \left(\begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right).$$

On suppose maintenant que $\lambda \neq 0$. Alors,

$$X \in \mathcal{S}_\lambda \Leftrightarrow \Leftrightarrow \begin{cases} (1 - \lambda)x + y + z + t = 0 \\ y - x = 0 \\ z - x = 0 \\ t - x = 0 \end{cases} \begin{array}{l} L_2 \leftarrow \frac{1}{\lambda} L_2 \\ L_3 \leftarrow \frac{1}{\lambda} L_3 \\ L_4 \leftarrow \frac{1}{\lambda} L_4 \end{array}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} (1 - \lambda)x + x + x + x = 0 \\ y = x \\ z = x \\ t = x \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} (4 - \lambda)x = 0 \\ y = x \\ z = x \\ t = x \end{cases}$$

Deuxième cas, on suppose que $\lambda = 4$. Alors,

$$X \in \mathcal{S}_4 \Leftrightarrow \begin{cases} 0 = 0 \\ y = x \\ z = x \\ t = x \end{cases} \Leftrightarrow X = \begin{bmatrix} x \\ x \\ x \\ x \end{bmatrix}.$$



Dans ce cas, une seule inconnue paramètre (x) et trois inconnues principales (y, z, t). Conclusion,

$$\mathcal{S}_4 = \left\{ X = \begin{bmatrix} x \\ x \\ x \\ x \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^4 \mid x \in \mathbb{R} \right\} = \text{Vect} \left(\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right).$$

Troisième cas, on suppose que $\lambda \in \mathbb{R} \setminus \{0; 4\}$. Alors,

$$X \in \mathcal{S}_\lambda \Leftrightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = x \\ z = x \\ t = x \end{cases} \Leftrightarrow X = 0_{\mathbb{R}^4}.$$

Conclusion, dans tous ces autres cas,

$$\mathcal{S}_\lambda = \{0_{\mathbb{R}^4}\}.$$