



Correction Printemps 05

Représentation matricielle

Solution de l'exercice 1

1. Calculons, puisque pour tout $P \in \mathbb{R}_2[X]$, $f(P) = P(1)X^2 + XP' + P'(2)$, on a

$$\begin{aligned} f(1) &= X^2 \\ f(X) &= X^2 + X + 1 \\ f(X^2) &= X^2 + 2X^2 + 2 \times 2 = 3X^2 + 4. \end{aligned}$$

Par conséquent, on a

$$A = \text{mat}_{\mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 4 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

2. On pose $A_1 = A - I_3$ et f_1 l'application de $\mathbb{R}_2[X]$ canoniquement associée à A_1 .

(a) Par définition,

$$A_1 = A - I_3 = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

Or $A_1 = \text{mat}_{\mathcal{E}}(f_1)$. Donc on en déduit que

$$\forall P = a_0 + a_1X + a_2X^2 \in \mathbb{R}_2[X], \quad \text{mat}_{\mathcal{E}}(f_1(P)) = A_1 \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -a_0 + a_1 + 4a_2 \\ 0 \\ a_0 + a_1 + 2a_2 \end{bmatrix}.$$

D'où,

$$\forall P = a_0 + a_1X + a_2X^2 \in \mathbb{R}_2[X], \quad f_1(P) = -a_0 + a_1 + 4a_2 + (a_0 + a_1 + 2a_2)X^2.$$

(b) Par la question précédente, on a

$$\text{Im}(A_1) = \text{Vect} \left(\begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 4 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} \right).$$

Or les opérations élémentaires ne modifient pas l'espace engendré. Donc

$$\begin{aligned} \text{Im}(A_1) &= \text{Vect} \left(\begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right) && \begin{aligned} C_2 &\leftarrow \frac{C_2 + C_1}{2} \\ C_3 &\leftarrow \frac{C_3 + 4C_1}{6} \end{aligned} \\ &= \text{Vect} \left(\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \right) && \begin{aligned} C_1 &\leftarrow -(C_1 - C_2) \\ C_3 &\leftarrow C_3 - C_2 \end{aligned} \\ &= \text{Vect} \left(\underbrace{\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}}_{=\mathcal{B}_1} \right). \end{aligned}$$



Les vecteurs de \mathcal{B}_1 ne sont pas colinéaires donc \mathcal{B}_1 est libre et de plus \mathcal{B}_1 engendre $\text{Im}(A_1)$.
Conclusion,

$$\left(\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right) \text{ est une base de } \text{Im}(A_1).$$

Puisque $A_1 = \text{mat}_{\mathcal{E}}(f_1)$, on en déduit directement que

$$(1, X^2) \text{ est une base de } \text{Im}(f_1).$$

(c) *Méthode 1.* Soit $X = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$. On a

$$\begin{aligned} X \in \text{Ker}(A_1) &\Leftrightarrow A_1 X = 0_{\mathbb{R}^3} \\ &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = 0_{\mathbb{R}^3} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} -x + y + 4z = 0 \\ 0 = 0 \\ x + y + 2z = 0 \end{cases} \end{aligned}$$

Le premier qui fait autre chose que du pivot...

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -x + y + 4z = 0 \\ 2y + 6z = 0 \end{cases} \quad L_2 \leftarrow L_2 + L_1$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x = y + 4z = -3z + 4z = z \\ y = -3z \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow X = \begin{bmatrix} z \\ -3z \\ z \end{bmatrix}.$$

Donc

$$\text{Ker}(A_1) = \text{Vect} \left(\begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ 1 \end{bmatrix} \right)$$

Le vecteur $\begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ 1 \end{bmatrix}$ est non nul donc constitue une famille libre et qui de plus engendre $\text{Ker}(A_1)$.

Conclusion,

$$\left(\begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ 1 \end{bmatrix} \right) \text{ est une base de } \text{Ker}(A_1).$$

On en déduit directement que

$$X^2 - 3X + 1 \text{ est une base de } \text{Ker}(f_1).$$

Méthode 2. Par le théorème du rang, on a

$$\dim(\text{Ker}(A_1)) = \dim(\mathbb{R}^3) - \dim(\text{Im}(A_1)).$$

Or par la question précédente, $\text{rg}(A_1) = \dim(\text{Im}(A_1)) = \text{Card}(\mathcal{B}_1) = 2$. Donc

$$\dim(\text{Ker}(A_1)) = 3 - 2 = 1.$$



Or on observe que $A_1 \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ 1 \end{bmatrix} = 0_{\mathbb{R}^3}$. *Bon je vous l'accorde, ici ce n'est pas très évident, mais je voulais vous montrer cette méthode qui peut être efficace lorsque le vecteur est plus facile à trouver.* Donc $\begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ 1 \end{bmatrix} \in \text{Ker}(A_1)$. Ce vecteur est non nul donc forme une famille libre de cardinal 1 = dim(Ker(A₁)). Conclusion,

$$\left(\begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ 1 \end{bmatrix} \right) \text{ est une base de Ker}(A_1).$$

(d) Par les questions précédente, $\text{Ker}(f_1) \neq \{0_{\mathbb{R}_2[X]}\}$. Donc f_1 n'est pas injective. De plus, on a également $\dim(\text{Im}(f_1)) = 2 \neq 3 = \dim(\mathbb{R}_2[X])$, donc $\text{Im}(f_1) \neq \mathbb{R}_2[X]$. Donc f_1 n'est pas surjective. OU ALORS, on invoque la caractérisation des isomorphismes en dimension finie. Puisque f_1 est un endomorphisme en dimension finie, on en déduit que puisque f_1 n'est pas injectif, alors f_1 n'est pas surjectif. Et donc a fortiori f_1 n'est pas bijectif :

$$f_1 \text{ n'est ni injectif, ni surjectif, ni bijectif.}$$

3. Posons $A_2 = A + I_3$, on a

$$A_2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 4 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 3 \end{pmatrix} + I_3 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 4 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 4 \end{pmatrix}.$$

Soit $X = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$. On a

$$\begin{aligned} X \in \text{Ker}(A + I_3) &\Leftrightarrow A_2 X = 0_{\mathbb{R}^3} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x + y + 4z = 0 \\ 2y = 0 \\ x + y + 4z = 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x + y + 4z = 0 \\ y = 0 \end{cases} && \text{car } L_3 = L_1 \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x = -4z \\ y = 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow X = \begin{bmatrix} -4z \\ 0 \\ z \end{bmatrix}. \end{aligned}$$

Donc $\text{Ker}(A + I_3) = \text{Vect} \left(\begin{bmatrix} -4 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right)$. Or $\begin{bmatrix} -4 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ est un vecteur non nul donc constitue une famille libre et qui de plus engendre $\text{Ker}(A + I_3)$. Conclusion,

$$\begin{bmatrix} -4 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \text{ est une base de Ker}(A + I_3).$$

Puisque $A + I_3 = \text{mat}_{\mathcal{G}}(f + \text{Id}_{\mathbb{R}_2[X]})$. On en déduit directement que

$$X^2 - 4 \text{ est une base de Ker}(f + \text{Id}_{\mathbb{R}_2[X]}).$$